

Agro Food Robotica Home

Voor zowel monitoring van gewassen als van geogoste producten, als voor robotisering van teelt-, oogst-, -opslag en verwerkingshandelingen, is de verwerking van camerabeelden en beeldanalyse cruciaal. In de nabije toekomst wordt dit steeds belangrijker op werkplekken in AgriFood. Via dit WURKS project wordt een begin gemaakt met nauwe samenwerking tussen WUR en Groene onderwijs op gebied AgroFoodRobotics. In deze wiki kan de docent lesmateriaal en ondersteunend filmmateriaal vinden, zodat studenten op HBO en MBO zich de beginselen van Machine Vision ook wel beeldverwerking en daarop aansluitend aansturing van robots eigen kunnen maken.



Inhoud

[Beeldverwerking project suggesties](#)

- [1.1. Beeld representaties](#)
- [1.2. Camera en beeld filters](#)
- [1.3. Grijswaarde bewerkingen](#)
- [1.4 RGB kleuren bewerkingen](#)
- [1.5 Randen en segmentaties](#)
- [1.6 Groeperen en classificeren](#)
- [1.7 Vorm eigenschappen](#)
- [1.8 Neurale netwerken](#)
- [1.9 Voorgetrainde netwerken](#)

[2.1. Robotica essentials](#)

- [2.2. Robotica sensoren](#)
- [2.3 Robotica control](#)
- [2.4 Advanced control](#)

[3. Use Cases](#)

[Colofon](#)